

## ISPRS 第2部会 中間年シンポジウム ご案内



Riva del Garda, ITALY 4 - 7 JUNE 2018



<http://www.isprs.org/tc2-symposium2018/>

ISPRS 第2部会（写真測量）の中間年シンポジウムが、2018年6月4日～7日に、イタリアのリーヴァ・デル・ガルダで開催されます。中間年シンポジウムは、4年に1度開催される、部会最大のイベントです。本部会は、これまでの写真測量の理論・応用の部会が統合し、コンピュータビジョン、BIM (i-Construction 関連)、UAV、機械学習なども含めた、先端的かつ広範囲の内容をトピックとしています。また、期間中には、ARIDA Session や ARIDA Night (パーティ) といった、ARIDA 企画の予定もございます。開催地は、非常に風光明媚な場所でもありますので、皆様、ふるってご参加くださいますよう、よろしくお願いいたします。

### 記

期 日：2018年6月4日（月）～7日（木）

開催地：イタリア、リーヴァ・デル・ガルダ (Riva del Garda, Italy)

論文に関する〆切：

Archives 掲載（査読なし論文）の場合

アブストラクト〆切：2018年1月26日(金)

受理（可否）通知：2018年3月2日(金)

最終フルペーパー〆切：2018年4月6日(金)

Annals（査読論文）の場合

フルペーパー〆切：2018年1月12日(金)

受理（可否）通知：2018年3月2日(金)

最終フルペーパー〆切：2018年4月6日(金)

参加費：

早期参加登録（2018年3月30日まで） 475 ユーロ (Regular)

以降参加登録（2018年5月28日まで） 525 ユーロ (Regular)

オンサイト 575 ユーロ (Regular)

\*Themes includes\*,

among others: sensor pose estimation and autonomous navigation, image orientation, multi-image geometry and dense image matching, dynamic scene understanding from image sequences, pattern analysis and machine learning methods, point cloud processing and understanding, integration and fusion of multiple data sources, BIM and HBIM, 3D city modeling, vision metrology and industrial applications, medical systems and biomedical applications, heritage 3D documentation, underwater 3D measurements and applications, 3D mapping and monitoring of geohazards, geomorphology and vegetation, UAV / UAS platforms and data processing, planetary remote sensing applications, etc.

下記の通り、世界第一線の研究者・技術者による招待講演・チュートリアルが企画されています。

\*Keynote speakers:\*

- Jantien Stoter (TU Delft) <<https://3d.bk.tudelft.nl/>>

"Designing, developing and implementing better systems to model 3D cities, buildings and landscapes"

- Davide Scaramuzza (University of Zurich) <<http://rpg.ifi.uzh.ch/>>

"Autonomous, agile, vision-controlled drones: from active to event vision"

- Andre' Streilen (Swisstopo) <<https://www.swisstopo.admin.ch/>>

"National mapping agencies in a changing period"

- Camillo Ressler (TU Vienna) <<http://photo.geo.tuwien.ac.at/>>

"Investigating Dense Image Matching"

\*Tutorials:\*

TOPIC 1: Calibration techniques and accuracy considerations for single and multi-camera systems,

by Mark R. Shortis (RMIT University, Australia),

Thomas Luhmann (Jade University, Germany),

Stuart Robson (University College London, UK)

TOPIC 2: Deep learning for geospatial data analysis,

by Jan Dirk Wegner & Nico Lang (Photogrammetry & Remote Sensing, ETH Zurich, Switzerland)

TOPIC 3: Acquisition and automatic characterization of scenes

- A holistic approach for scene analysis in terms of semantic labeling and object extraction,

by Martin Weinmann (Karlsruhe Institute of Technology, Germany),

Michael Weinmann (University of Bonn, Germany),

Franz Rottensteiner (Leibniz University Hannover, Germany),

Boris Jutzi (Karlsruhe Institute of Technology, Germany)

詳細は、下記 website をご覧ください。

<http://www.isprs.org/tc2-symposium2018/>

問い合わせ先：

東京大学大学院 社会基盤学専攻 布施 孝志 ([fuse@civil.tu-tokyo.ac.jp](mailto:fuse@civil.tu-tokyo.ac.jp))